

سیستم‌های دینامیکی

تعداد واحد : ۳



نوع واحد : نظری

پیش‌نیاز : تحلیل سیستمها

فهرست مطالب درس :

یدیده های دینامیکی، عرورت درک یدیده های دینامیکی و اصلاح رفتار آنها،  
دیدگاه سیستم برای درک و کنترل یدیده ها، مدل و کاربرد آن در درک یدیده ها،  
نک نشوری ساختمان سیستم برای معرفی یدیده های دینامیکی : سیستم بسته،  
بس خور، متغیرهای حالت، متغیرهای زمانی، ساخت ریاضی و تعمیری سیستم‌های دینامیکی،  
شبیه سازی در پروری رفتار سیستمها و معرفی یک زبان کامپیووتری مناسب برای  
شبیه سازی سیستم‌های دینامیکی، شبیه سازی ساختمانهای ساده ایجاد کننده رفتار  
دینامیکی : رشد، رفتار هدف خود، رفتار over shoot شکل S، رفتار نوسانی، تاخیر  
زمانی، پرسی دینامیک سیستم‌های پیچیده : صفتی، اقتصادی، شهری، مدل‌سازی  
یدیده های دینامیکی، فرآیند مدل‌سازی، تعریف مسئله و رفتار مرجع، فرآینده  
دینامیکی، روابط علت و معلوی، معادلات مدل، آزمایش مدل، تجزیه و تحلیل مدل  
و طراحی سیاست با استفاده از مدل.

مراجع

- 1- G.P. Richardson, A.L. Pugh W., Inrtoduction to System Dynamics Modeling with Dynamo, MIT. Press, 1981.
- 2- Jay W. Forrester, Industrial Dynamics, MIT. Press, 1973.
- 3- Jay W. Forrester, Principles of Systems MIT. Press, 1976.
- 4- Michael R. Goodman, Study Notes in System Dynamics, MIT. Press, 1974.

